

## Rappels sur la géométrie dans l'espace

### 1. Formules du plan étendues à l'espace

Coordonnées du vecteur  $\vec{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix}$

Coordonnées du milieu  $I$  de  $[AB]$  :  $\left( \frac{x_A + x_B}{2}, \frac{y_A + y_B}{2}, \frac{z_A + z_B}{2} \right)$

Si le repère est orthonormé la longueur  $AB$  vaut :  $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$

**Méthode de calcul** : Si des opérations sont faites sur des vecteurs, les mêmes opérations sont faites sur les coordonnées.

### 2. Colinéarité et coplanarité

Colinéarité	Coplanarité
$\vec{u}$ et $\vec{v}$ colinéaires $\Leftrightarrow \vec{u} = k\vec{v}$ avec $k \in \mathbb{R}$	$\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ coplanaires $\Leftrightarrow \vec{u} = x\vec{v} + y\vec{w}$ avec $x, y \in \mathbb{R}$
$A, B, C$ alignés $\Leftrightarrow \vec{AB}$ et $\vec{AC}$ colinéaires	$A, B, C, D$ coplanaires $\Leftrightarrow \vec{AB}, \vec{AC}$ et $\vec{AD}$ coplanaires
$M \in (AB) \Leftrightarrow \vec{AM}$ et $\vec{AB}$ sont colinéaires	$M \in (ABC) \Leftrightarrow \vec{AM}, \vec{AB}$ et $\vec{AC}$ sont coplanaires
$(AB) \parallel (CD) \Leftrightarrow \vec{AB}$ et $\vec{CD}$ colinéaires	

### 3. Produit scalaire dans l'espace

Plusieurs expressions du produit scalaire sont possibles :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}; \vec{v})$
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2}(\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$
- $H$  projeté orthogonal de  $C$  sur  $(AB)$  alors  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \vec{AB} \cdot \vec{AH}$
- si le repère est orthonormé :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'$

**Propriété** :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$ . Cette propriété permet de démontrer que des droites sont orthogonales en utilisant leurs vecteurs directeurs.

### 4. Équations paramétriques, équations cartésiennes

Représentation paramétrique d'une droite de vecteur directeur  $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$  passant par le point

$$A(x_A; y_A; z_A) : \begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}$$

**Propriétés :**

- Deux droites parallèles ont leurs vecteurs directeurs colinéaires.
- Deux droites orthogonales ont leurs vecteurs directeurs orthogonaux.

**Définition :** un vecteur normal à un plan est un vecteur orthogonal à deux vecteurs directeurs du plan.

Une équation cartésienne d'un plan de vecteur normal  $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$  est de la forme  $ax + by + cz + d = 0$ .

**Propriétés :**

- Deux plans parallèles ont leurs vecteurs normaux colinéaires.
- Deux plans orthogonaux ont leurs vecteurs normaux orthogonaux.

La distance d'un point  $A(x_A ; y_A ; z_A)$  à un plan d'équation cartésienne  $ax + by + cz + d = 0$  vaut :

$$\frac{|ax_A + by_A + cz_A + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$